

TRANSPALLET ELETTRICO HEF16/5

CARATTERISTICHE

- Elevata efficienza di lavoro grazie alla pompa di sollevamento ad alte prestazioni
- Sicurezza di marcia sul dispositivo grazie alla piattaforma di guida e alle barre di discesa
- Sistema di frenatura elettromagnetico e rigenerativo per un lavoro a risparmio di risorse
- L'altezza di sollevamento di 5 m è ideale per l'utilizzo nei capannoni alti
- Disposizione ergonomica dei comandi sulla barra di guida

GENERALE

Tipo	Unità	Valore
Modello		HEF16/5
Peso di trazione	kg	1600
Altezza di sollevamento h3	mm	5000
Capacità di sollevamento h2	mm	1716
Capacità di sollevamento all'altezza massima	kg	400
Peso operativo (senza batteria)	kg	880
Peso (batteria inclusa)	kg	1090
Baricentro del carico C	mm	600
Interasse y	mm	1380
Controllo		CURTIS F2-A

RUOTE

Tipo	Unità	Valore
Materiale delle ruote		PU
Numero di ruote		7

POTENZA

Tipo	Unità	Valore
Velocità di guida, con / senza carico	km/h	5 / 5,3
Velocità di sollevamento, con / senza carico	mm/s	85 / 128
Velocità di abbassamento, con / senza carico	mm/s	250 / 125
Max. Capacità di salita a, carico / scarico	%	5 / 7
Freno di servizio		Freno elettromagnetico



DIMENSIONI

Tipo	Unità	Valore
Altezza del montante, abbassato h1	mm	2245
Altezza del montante, esteso h4	mm	5595
Altezza forca, abbassata	mm	90
Lunghezza totale L1	mm	2530
Lunghezza con piattaforma di guida ripiegata L2	mm	2100
Larghezza complessiva b1	mm	800
Dimensioni della forca (L x P x A)	mm	170 x 1150 x 65
Larghezza esterna della forcella b5	mm	540
Altezza minima dal suolo	mm	40
Larghezza del corridoio con pallet 1000 x 1200 attraverso le forche	mm	2600
Larghezza corridoio con pallet 800 x 1200 lungo le forche	mm	2530
Piattaforma di guida ripiegata L3	mm	540
Piedistallo del conducente ripiegato L4	mm	110
Raggio di sterzata minimo	mm	1637

GUIDA

Tipo	Unità	Valore
Motore di azionamento	kw	1,5
Potenza del motore di sollevamento	kw	2,2
Tensione della batteria	V	24
Capacità nominale	Ah	210
Dimensioni della batteria (L x P x A)	mm	790 x 210 x 576

DISEGNI TECNICI

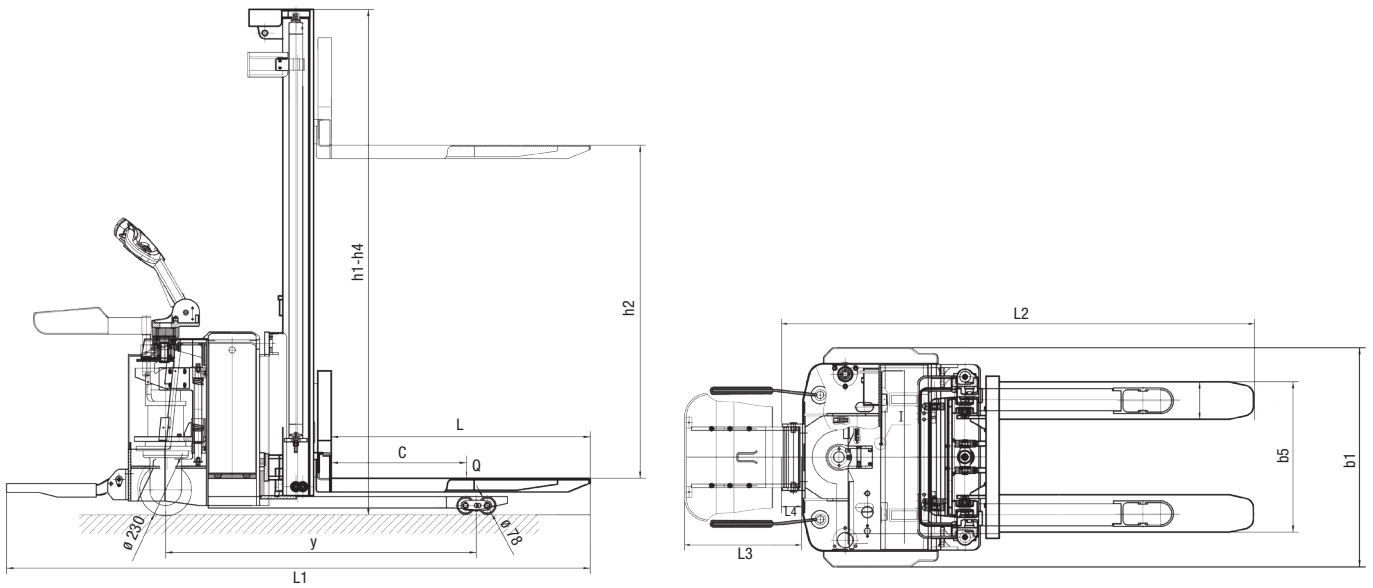


DIAGRAMMA DI CARICO

